

DESCRIPCION DE LA APLICACIÓN

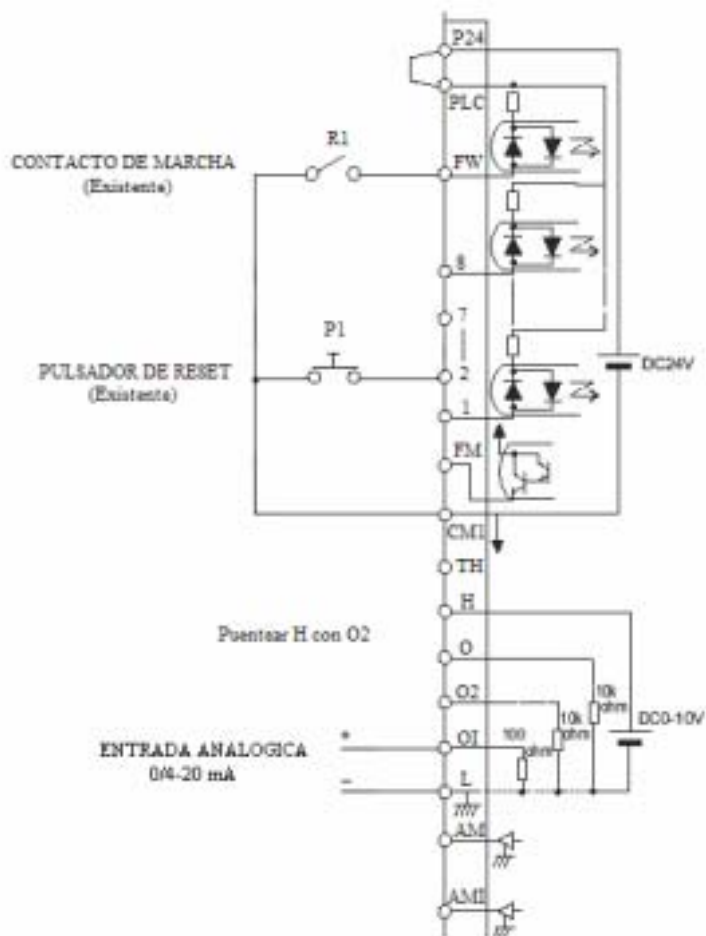
OBJETIVO

Se trata de poner en marcha, y manejar la velocidad de giro de un motor, con un inversor Hyundai N300, a través de la entrada analógica de corriente (0/4-20 mA) O1-L.

Operará entre dos límites de velocidad mínimo y máximo fijados entre los cuales variará la velocidad en función de la señal de corriente de entrada.

IMPLEMENTACION

Diagrama de conexiones y elementos necesarios:



- R1 : Corresponde al contacto de marcha y es existente en el tablero
- P1 : Es el pulsador de reset que también es existente
- La entrada analógica O1-L corresponde a la señal de frecuencia externa.



NOTA DE APLICACIÓN HYUNDAI N300
MANEJO POR ENTRADA ANAL. O1

NA-1002
FECHA : 19/06/07

Como programar el inversor:

Las funciones a utilizar para este tipo de operación son las siguientes:

FUNCION	DESCRIPCION	SETEO (*1)	OBSERVACIONES
B084	Modo de inicialización	01 (DATA)	Reset de la programación
A001	Selección del seteo de frecuencia	01 (TRM)	
A002	Selección del lugar de operación	01 (TRM)	
A003	Frecuencia base	50 Hz	
A004	Frecuencia máxima	50 Hz	
A006	Selección de frecuencia auxiliar	02 o 03 (O/O1-PM)	Sin frecuencia auxiliar
A011	Frecuencia inicial O	0.00	No genera seteo de frecuencia
A012	Frecuencia final O	0.00	No genera seteo de frecuencia
A101	Frecuencia inicio de entrada anal. O1	(*2)	Frecuencia para el límite de torque superior
A102	Frecuencia fin de entrada anal. O1	(*2)	Frecuencia para el límite de torque inferior
A103	% tensión inicio de entrada anal. O1	(*2)	% tensión torque superior
A104	% tensión final de entrada anal. O1	(*2)	% tensión torque inferior
A105	Selección de arranque	01 (0 Hz)	

(*1) : En la columna de seteo lo indicado entre paréntesis corresponde a la indicación del display Alfanumérico.

(*2) : Ver ejemplo

NOTAS :

NOTA 1 : Se deberá verificar que ninguno de los parámetros entre el C001 y C008 contenga alguno de los siguientes seteos:

02 (CF1) : Seteo de Multi-velocidad 1 (operación binaria)

03 (CF2) : Seteo de Multi-velocidad 2 (operación binaria)

04 (CF3) : Seteo de Multi-velocidad 3 (operación binaria)

05 (CF4) : Seteo de Multi-velocidad 4 (operación binaria)

16 (AT) : Selección de entradas analógicas por entradas digitales

32 (SF1) : Seteo de Multi-velocidad 1 (operación por bit)

33 (SF2) : Seteo de Multi-velocidad 2 (operación por bit)

34 (SF3) : Seteo de Multi-velocidad 3 (operación por bit)

35 (SF4) : Seteo de Multi-velocidad 4 (operación por bit)

36 (SF5) : Seteo de Multi-velocidad 5 (operación por bit)

37 (SF6) : Seteo de Multi-velocidad 6 (operación por bit)

38 (SF7) : Seteo de Multi-velocidad 7 (operación por bit)

En caso de que alguno de estos se encuentre seteado deberá ingresarse el seteo no (NO) que corresponde a borne sin asignación.

NOTA 2 : El parámetro C002 que corresponde al reset deberá estar seteado en 18 (RS)

NOTA 3 : Deberán retirarse las conexiones si existieran correspondientes a las entradas digitales bornes 1, 3, 4, 5, 6, 7, 8. El borne 2 deberá dejarse conectado ya que corresponde al reset

Preparó: REV

Aprobó: MAI

NA1002-N300-Velocidad por O1



NOTA DE APLICACIÓN HYUNDAI N300
MANEJO POR ENTRADA ANAL. O1

NA-1002

FECHA : 19/06/07

EJEMPLO DE PROGRAMACIÓN

- Limite inferior de frecuencia : 20 Hz (Función **A101 = 20 Hz**)
- Limite superior de frecuencia : 50 Hz (Función **A102 = 50 Hz**)
- Señal de corriente mínima : 4 mA (Función **A103 = 20%**)
 - 0 mA ----- 0 %
 - 20 mA ----- 100 %
 - 4 mA ----- $4 \text{ mA} \times 100 \% / 20 \text{ mA} = 20\%$
- Señal de corriente máxima : 20 mA (Función **A104 = 100%**)